

DAFTAR PUSTAKA

- N. F. Alayida, T. Aisyah, R. Deliana, dan K. Diva, “Pengaruh Digitalisasi Di Era 4.0 Terhadap Para Tenaga Kerja Di Bidang Logistik,” *J. Econ.*, vol. 2, no. 1, hal. 1290–1304, 2023, doi: 10.55681/economina.v2i1.286.
- R. W. Abdul Rozak, E. Komalasari, F. R. Hakiim, G. A. Ramadhan, M. G. Ramadhan, dan P. Akbar, “Pengaruh Mesin Otomasi Terhadap Kesejahteraan Buruh Pabrik,” *KONTAN J. Ekon. Manaj. dan Bisnis*, vol. 3, no. 3, 2024, doi: 10.59818/kontan.v3i3.554.
- A. H. Perdana Sitompul¹, Putri Anggara Kasih², “Pengaruh Otomasi Pada Proses Produksi Terhadap Produktivitas Dan Efisiensi Operasional Di Industri Manufaktur Modern,” *Neraca Manajemen, Ekon.*, vol. 13, no. 5, 2025, [Daring]. Tersedia pada: <https://ejournal.warunayama.org/index.php/musytarineraca/article/view/9712/8591>
- N. Cameron, *Electronics Projects with the ESP8266 and ESP32*. 2021. doi: 10.1007/978-1-4842-6336-5.
- J. D. Susatyo dan A. Kuncoro, “Pengembangan Sistem Keamanan Rumah Berbasis IoT dengan Deteksi,” *J. Publ. Ilmu Komput. dan Multimed.*, vol. 4 no 2, hal. 30–41, 2025.
- I. D. Gusti Made Andi dan B. Setiyono dan Enda Wista Sinuraya, “Robot Mobil Line Follower Dengan Kendali Pid Sebagai Pengembangan Brt Trans Semarang,” *Transient*, vol. 9, no. 4, hal. 2685–0206, 2020, [Daring]. Tersedia pada: <https://ejournal3.undip.ac.id/index.php/transient>
- F. Ramadhansyah, R. Yudhono, dan A. Armelia Erissonia, “Proof Of Concept Troli Pintar Berbasis Line Follower Guna Meningkatkan Mobilitas Pada Bandar Udara,” *J. Kaji. Ilm. Interdisipliner*, vol. 8, no. 10, hal. 2118–7303, 2024, [Daring]. Tersedia pada: <https://sejurnal.com/pub/index.php/jkii/article/view/4802>
- R. S. Sirotujanah, Aros Desfi Silvia, Z. Hafsari, dan Natasya Anggi Dhea, “PENGEMBANGAN ROBOT PEMINDAH BARANG BERBASIS LINE

- FOLLOWER SEBAGAI SOLUSI LOGISTIK INDUSTRI MODERN,” *J. Tek. Inform. Kaputama Vol.8, No. 2, Juli 2024*, vol. 8, no. 2, 2024.
- A. Latif, H. A. Widodo, R. Rahim, dan K. Kunal, “Implementation of line follower robot based microcontroller atmega32a,” *J. Robot. Control*, vol. 1, no. 3, hal. 70–74, 2020, doi: 10.18196/jrc.1316.
- D. O. Dedy Okta Arza, “Rancang Bangun Sistem Monitoring Robot Troli Agv Menggunakan Rfid Pada Industri,” *J. Inform. dan Tek. Elektro Terap.*, vol. 12, no. 3S1, hal. 3487–3496, 2024, doi: 10.23960/jitet.v12i3s1.4966.
- S. P. Putra, “APLIKASI SENSOR WARNA PADA ALAT PENYIRAM TANAMAN OTOMATIS BERTENAGA SOLAR CELL),” vol. 3200, hal. 5–25, 2020, [Daring]. Tersedia pada: [http://eprints.polsri.ac.id/4627/3/Bab II.pdf](http://eprints.polsri.ac.id/4627/3/Bab%20II.pdf)
- “Houser, P.”
- M. N. AZIZ, *SISTEM KONTROL WIRELESS PADA ROBOT TEMATIK INDONESIA BERBASIS ESP32 DAN ARDUINO MEGA*, vol. 5, no. 1. Natasha, 2024.
- U. Dirgantara dan M. Suryadarma, “REVOLUSI INDUSTRI 4.0: INTERNET OF THINGS, IMPLEMENTASI PADA BERBAGAI SEKTOR BERBASIS TEKNOLOGI INFORMASI (BAGIAN 1) Hari Mantik,” no. Bagian 1, 2020.
- N. ABEKIRI, A. RACHDY, M. AJAAMOUM, B. NASSIRI, L. ELMAHNI, dan Y. OUBAIL, “Platform for hands-on remote labs based on the ESP32 and NOD-red,” *Sci. African*, vol. 19, hal. e01502, 2023, doi: 10.1016/j.sciaf.2022.e01502.
- G. H. Cahyono, “Internet of Things (Sejarah, Teknologi Dan Penerapannya),” *J. Chem. Inf. Model.*, vol. 53, no. 9, hal. 1689–1699, 2013.
- H. Nassima, “PEOPLE’S DEMOCRATIC REPUBLIC OF ALGERIA Thesis Presented for the Diploma of Academic Master Branch: Computer Science Option: Informatique System Design and Implementation of an Autonomous Mobile Robot Based on ESP-32,” no. June 2023, 1945.
- L. W. Santoso dan Yulia, “Studi Dan Uji Coba Teknologi Bluetooth Sebagai Alternatif Komunikasi Data Nirkabel,” *J. Inform.*, vol. 5, no. 2, hal. 106–114, 2004, [Daring]. Tersedia pada: [file:///D:/IDM Manager/Documents/102996-ID-studi-dan-uji-coba-teknologi-bluetooth-s.pdf](file:///D:/IDM%20Manager/Documents/102996-ID-studi-dan-uji-coba-teknologi-bluetooth-s.pdf)

- Muhammad Hilal Mthboob, H. ALRikabi, dan I. A. Aljazaery, "A concepts and techniques related to the DC motor speed control system design: Systematic Review," *Wasit J. Comput. Math. Sci.*, vol. 2, no. 1, hal. 59–73, 2023, doi: 10.31185/wjcm.121.
- S. M. Jahak, M. A. H. Rasid, dan S. Sutiman, "Evaluation of transient temperature rise of MY1016 DC motor in standard cycle," *AIP Conf. Proc.*, vol. 3145, no. 1, hal. 26600, 2024, doi: 10.1063/5.0215195.
- Muhamad rafi nur Romahdon dan H. Supriyono, "SISTEM PENGENDALIAN DAN PENEREMAN MOTOR DC," 2025.
- Rinika Azzahro, *PENGGUNAAN BUCK BOOST CONVERTER PADA BATTERY CHARGING MENGGUNAKAN FUZZY LOGIC CONTROL BERBASIS ARDUINO BERSUMBER SOLAR CELL*. 2021.
- M. R. (2025) Aththooriq, "RANCANG BANGUN SISTEM MONITORING LINGKUNGAN (CO, NO2, PM2.5, KELEMBAPAN) DENGAN SENSOR SEN0564, SEN0574, PMS5003, DHT22 SECARA REAL-TIME BERBASIS ESP32 DAN IOT MENGGUNAKAN LOR," vol. 32, no. 3, hal. 167–186, 2021, [Daring]. Tersedia pada: <https://eprints2.undip.ac.id/id/eprint/39263>
- J. Josserand dan L. Foulloy, "Fuzzy etwork for Intelligent," vol. 4, no. 4, hal. 476–487, 1996, [Daring]. Tersedia pada: <https://ieeexplore.ieee.org/document/544306/metrics#metrics>
- S. Siegwart, Nourbakhsh, *Introduction to Autonomous Mobile Robots*. 2025. doi: 10.1093/9780197769997.003.0017.
- M. (2010) Dudek, G., & Jenkin, *Computational Principles of Mobile Robotics*. Dudek, G., & Jenkin, M. (2010). [Daring]. Tersedia pada: <https://www.cambridge.org/highereducation/books/computational-principles-of-mobile-robotics/1B95CF7C2827277A0E4040EE5B2BC542#overview>
- B. Siciliano dan O. Khatib, *I. Robotics and the handbook*. 2016. doi: 10.1007/978-3-319-32552-1_1.
- W. Munfarid, K. Nabilah, A. Azkiyah, H. Hanifa, S. R. Indahsari, dan A. A. Suhendra, "Sistem Deteksi NPK Tanah Portabel Berbasis Sensor Warna TCS3200 untuk

Optimasi Lahan Perkotaan,” *Sainteks*, vol. 22, no. 1, hal. 39–52, 2025, doi: 10.30595/sainteks.v22i1.25372.

B. Hardika *et al.*, “Pengujian Blackbox Testing Website Garuda Farm Menggunakan Teknik Equivalence Partitioning,” *J. Kridatama Sains Dan Teknol.*, vol. 6, no. 02, hal. 740–753, 2024, doi: 10.53863/kst.v6i02.1420.

